
FEUILLE 10 : OPTIMISATION SOUS CONTRAINTES

Exercice 1. Maximiser la fonction xyz sur la courbe obtenue par intersection de la sphère $\mathbb{S}^2 : x^2 + y^2 + z^2 = 1$ et du plan $x + y + z = 1$.

Correction : On considère l'application de classe C^1 :

$$f : \begin{cases} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y, z) \mapsto xyz. \end{cases}$$

On veut maximiser cette fonction sur l'ensemble $\mathcal{V} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1 \text{ et } x + y + z = 1\}$. Premièrement montrons que \mathcal{V} est une sous variété. On considère l'application de classe C^1 :

$$g : \begin{cases} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y, z) \mapsto (x^2 + y^2 + z^2 - 1, x + y + z - 1). \end{cases}$$

On a bien $\mathcal{V} = g^{-1}(\{0\})$. Calculons la différentielle de g . Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ on a (en identifiant la différentielle et la matrice Jacobienne) :

$$Dg(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2x & 2y & 2z \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Cette matrice est de rang strictement inférieur à 2 si et seulement si $x = y = z$. Soit $x \in \mathbb{R}$, on regarde si le point (x, x, x) peut appartenir à \mathcal{V} . Le point (x, x, x) est dans \mathcal{V} si et seulement si :

$$\begin{cases} 3x^2 = 1 \\ 3x = 1. \end{cases}$$

Ce système n'a pas de solution. Ainsi en tout point (x, y, z) de \mathcal{V} la différentielle $Dg(x, y, z)$ est surjective et \mathcal{V} est donc une sous variété de dimension 1.

La sous variété \mathcal{V} est compacte (on est en dimension finie, $g^{-1}(\{0\})$ est fermé et borné car la sphere est bornée). Puisque la fonction f est C^1 elle est donc bornée sur \mathcal{V} et elle atteint ses bornes. En particulier elle admet un maximum en un, ou plusieurs points de \mathcal{V} .

Méthode 1 : On peut remarquer la chose suivante. On a $f(1, 0, 0) = 0$ donc la question est : peut-on faire mieux ? Pour faire mieux il faut un triplet (x, y, z) tel que $x, y, z > 0$ ou tel que deux coordonnées soient strictement négatives et une positive. On va voir que ces situations sont impossibles. L'équation de la sphère implique directement que $|x|, |y|, |z| < 1$. Si toutes les coordonnées sont strictement positives on a donc $x + y + z > x^2 + y^2 + z^2 = 1$ et le point ne peut pas appartenir à \mathcal{V} . Si deux coordonnées sont négatives (disons (x, y)) on a $z = 1 - x - y > 1$ ce qui est aussi impossible. En conclusion le maximum de f sur \mathcal{V} est donné par 0 et est atteint en tout point de \mathcal{V} avec une coordonnée nulle (par exemple en $(1, 0, 0)$).

Méthode 2 : La deuxième méthode est plus systématique (et nous donnera le minimum de f sur \mathcal{V} au passage). Pour chercher les points de \mathcal{V} qui réalisent le maximum de la fonction f on utilise le théorème des extremas liés. Si on note (x, y, z) un point réalisant le maximum il s'agit en particulier d'un extremum local de $f|_{\mathcal{V}}$ et il existe $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$ tels que :

$$Df(x, y, z) = \lambda_1 Dg_1(x, y, z) + \lambda_2 Dg_2(x, y, z),$$

où l'on a noté $g = (g_1, g_2)$. L'égalité précédente conduit au système :

$$\begin{cases} yz = 2\lambda_1 x + \lambda_2 \\ xz = 2\lambda_1 y + \lambda_2 \\ xy = 2\lambda_1 z + \lambda_2. \end{cases}$$

La résolution de ce système va nous donner tous les points critiques. Puisqu'on cherche le maximum on peut restreindre l'étude. Si une des trois coordonnées de (x, y, z) vaut zéro on a $f(x, y, z) = 0$. On va donc exclure ce cas et voir si les autres points critiques font mieux que 0. D'autre part on sait déjà que les points $(x, x, x) \in \mathbb{R}^3$ ne sont pas dans \mathcal{V} . On suppose donc que $x \neq 0$, $y \neq 0$, $z \neq 0$ et $x \neq y$ (les autres cas seront obtenus par symétrie). En effectuant $L_1 - L_2$ dans le système précédent on obtient :

$$z(y - x) = 2\lambda_1(x - y),$$

qui se simplifie en $z = -2\lambda_1$. Maintenant si on suppose que $y \neq z$ on obtient (en simplifiant $L_3 - L_2$) $x = -2\lambda_1$. On obtient donc une solution de la forme (x, y, x) avec $x \neq y$. Si $y = z$ on a une solution de la forme (x, y, y) avec $x \neq y$. Toujours par symétrie on se restreint à la deuxième option. Le point (x, y, y) est dans \mathcal{V} si et seulement si :

$$\begin{cases} x^2 = 1 - 2y^2 \\ x = 1 - 2y. \end{cases}$$

En élevant la deuxième équation au carré et en regroupant on trouve :

$$-4y + 6y^2 = 0.$$

Puisqu'on a supposé que $y \neq 0$ on obtient donc $y = 2/3$. Enfin en utilisant la relation $x + y + y = 1$ on trouve $x = -1/3$. Par symétrie les points critiques (à coordonnées non nulles) de f sur \mathcal{V} sont donc $(2/3, 2/3, -1/3)$, $(2/3, -1/3, 2/3)$, $(-1/3, 2/3, 2/3)$. Dans tout les cas on vérifie que $f(x, y, z) = -4/27$ qui n'est donc pas le maximum puisque $f(1, 0, 0) = 0$. Même conclusion que pour la méthode 1. Au passage on remarque que l'on a obtenu le minimum de f sur \mathcal{V} qui est donc $-4/27$.

Exercice 2 (Un peu de microéconomie (mais pas trop quand même)).

La théorie microéconomique du consommateur suppose qu'un agent avec un budget $b > 0$, étant donné des prix (strictement positifs) p_1, \dots, p_n des différents biens de consommation, choisit son panier de consommation en résolvant

$$\sup \{U(c_1, \dots, c_n) : c_i \geq 0 \text{ et } \sum_{i=1}^n p_i c_i = b\}, \quad (1)$$

avec U sa fonction d'utilité. Résoudre rigoureusement (cette fois-ci ...!) le problème lorsque U est ...

1. une fonction de Cobb-Douglas :

$$U(c_1, \dots, c_n) = c_1^{\alpha_1} \dots c_n^{\alpha_n}$$

avec $\alpha_i \geq 0$ et $\sum \alpha_i \leq 1$.

- 2.

$$U(c_1, \dots, c_n) = \sum_{i=1}^n \alpha_i c_i^{\beta_i}$$

avec $\alpha_i > 0$ et β_i dans $]0, 1[$, pour $i = 1, \dots, n$.

- 3.

$$U(c_1, \dots, c_n) = \left(\sum_{i=1}^n c_i^\rho \right)^{1/\rho}$$

avec $\rho \in]0, 1[$.

Correction : On va s'intéresser au premier cas. L'espace $F = \{(c_1, \dots, c_n) \in \mathbb{R}^n \mid \sum_{i=1}^n p_i c_i = b\}$ est un hyperplan affine de \mathbb{R}^n . Il s'agit donc d'une sous variété de dimension $n-1$. Lorsque l'on regarde l'intersection de cet espace avec $(\mathbb{R}^+)^n$ on doit faire attention à ce qui se passe au "bord". Si on note $\mathcal{V} = F \cap (\mathbb{R}^+)^n$ cet espace est une sous variété en tout point $(c_1, \dots, c_n) \in F$ de coordonnées strictement positives. Si l'un des c_i est nul \mathcal{V} n'est pas une sous variété en ce point. On va donc devoir considérer ces points à part dans l'analyse (en pratique on va rapidement les éliminer avec des arguments d'optimisation). Traduit en mathématiques l'énoncé nous demande de maximiser la fonction $U(c_1, \dots, c_n) = c_1^{\alpha_1} \dots c_n^{\alpha_n}$ sur \mathcal{V} . L'espace \mathcal{V} est compact (on montre facilement qu'il est fermé et borné en dimension finie). La fonction U étant continue on a donc un maximum sur \mathcal{V} . On remarque que si l'un des c_i est nul on a $U(c_1, \dots, c_n) = 0$. On va donc chercher les extremums en dehors de ces points et voir si on fait mieux. L'espace F est donné par $g^{-1}(\{0\})$ avec g la fonction C^1 définie par :

$$g : \begin{cases} \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \\ (c_1, \dots, c_n) \mapsto \sum_{i=1}^n p_i c_i - b. \end{cases}$$

Le plan tangent en un point (c_1, \dots, c_n) de \mathcal{V} de coordonnées strictement positives est égal au plan tangent de F en ce point. D'après le théorème des extremas liés, si (c_1, \dots, c_n) est un extremum de U sur \mathcal{V} (avec des coordonnées strictement positives) il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que :

$$DU(c_1, \dots, c_n) = \lambda Dg(c_1, \dots, c_n).$$

L'égalité précédente se réécrit :

$$\begin{cases} \alpha_1 c_1^{\alpha_1-1} c_2^{\alpha_2} \dots c_n^{\alpha_n} = \lambda p_1, \\ \vdots \\ \alpha_n c_1^{\alpha_1} c_2^{\alpha_2} \dots c_n^{\alpha_n-1} = \lambda p_n. \end{cases}$$

En multipliant la ligne L_i par c_i et en notant $C = U(c_1, \dots, c_n)$ on obtient :

$$\begin{cases} \alpha_1 C = \lambda p_1 c_1, \\ \vdots \\ \alpha_n C = \lambda p_n c_n. \end{cases}$$

On se rappelle ensuite que le point (c_1, \dots, c_n) doit être dans \mathcal{V} . En particulier, en ajoutant toutes les lignes on a :

$$C \sum_{i=1}^n \alpha_i = \lambda \sum_{i=1}^n p_i c_i = \lambda b,$$

et $\lambda = \frac{C \sum_{i=1}^n \alpha_i}{b}$. On remplace λ dans le système précédent pour trouver :

$$c_i = \frac{\alpha_i b}{p_i \sum_{j=1}^n \alpha_j}.$$

Finalement en notant $\alpha = \sum_{j=1}^n \alpha_j$:

$$U(c_1, \dots, c_n) = \frac{b^\alpha \alpha_1^{\alpha_1} \dots \alpha_n^{\alpha_n}}{\alpha^\alpha p_1^{\alpha_1} \dots p_n^{\alpha_n}}.$$

Grâce à notre argument de compacité initial on sait que U admet un maximum sur \mathcal{V} . Ce maximum ne se trouve pas au bord de \mathcal{V} car la quantité précédente est strictement positive. Il y a un unique point critique de U à "l'intérieur" de \mathcal{V} et U est strictement positive en ce point, c'est donc le maximum.