

Notez que malgré ma mauvaise écriture, je me suis appliqué pour écrire proprement mon nom, histoire de ne pas mettre le correcteur en rogne dès la première ligne... (Saviez-vous que les majuscules étaient plus lisibles que les minuscules ? Étonnant!).

Notions fondamentales de L1-L2

Contrôle continu du 26 septembre 2018.

Nom : **FROUVELLE** Prénom : **Amic** Note attendue : A B C

L'évaluation sera particulièrement exigeante en termes de soin, de précision et de rigueur :

- écrivez des phrases proprement (dans tous les sens du terme),
- pensez à la concision (donnez tous les arguments nécessaires, mais n'en donnez pas de superflus),
- donnez des arguments clairs s'enchaînant dans une structure logique parfaitement compréhensible.

Pour tout cela, ne pas hésiter à bien utiliser le brouillon !

Soient  $E$  et  $F$  des ensembles,  $f : E \rightarrow F$  une application, et  $A$  et  $B$  des parties de  $E$ .

Montrer que  $f(A \cap B) \subset f(A) \cap f(B)$ .

Soit  $y \in f(A \cap B)$ . Il existe  $x \in A \cap B$  tel que  $f(x) = y$ . Un tel  $x$  est dans  $A$  et dans  $B$ , donc  $y (= f(x))$  est dans  $f(A)$  et dans  $f(B)$ . Donc  $y \in f(A) \cap f(B)$ .

Donc  $f(A \cap B) \subset f(A) \cap f(B)$

Oh, un résultat mis en valeur !  
Cela met le correcteur de bonne humeur

Si  $f$  n'est pas injective, montrer qu'il existe deux ensembles  $A_1$  et  $A_2$  tels que  $f(A_1 \cap A_2) \neq f(A_1) \cap f(A_2)$ .

Dans ce cas on peut prendre  $x_1$  et  $x_2$  dans  $E$  avec  $x_1 \neq x_2$  et  $f(x_1) = f(x_2)$ .

On pose  $A_1 = \{x_1\}$ ,  $A_2 = \{x_2\}$ .  $f(A_1) = \{f(x_1)\} = \{f(x_2)\} = f(A_2)$

Donc  $f(A_1) \cap f(A_2) = \{f(x_1)\} \neq \emptyset$  et  $f(A_1 \cap A_2) = f(\emptyset) = \emptyset$ .

Si  $f$  est injective, montrer que  $f(A) \cap f(B) \subset f(A \cap B)$ .

Soit  $y$  dans  $f(A) \cap f(B)$ . On prend  $x_A$  dans  $A$  et  $x_B$  dans  $B$  tels que  $y = f(x_A)$  et  $y = f(x_B)$ . Comme  $f(x_A) = f(x_B)$ , par injectivité  $x_A = x_B \in A \cap B$ .

Donc  $y (= f(x_A)) \in f(A \cap B)$ .

Donc  $f(A) \cap f(B) \subset f(A \cap B)$

ceci n'est pas interdit, cela aide même.

Calculer  $\int_1^9 \frac{\sqrt{x}}{1+\sqrt{x}} dx$  à l'aide d'un changement de variable (faire « disparaître » les  $\sqrt{x}$ ).

Tiens, une hypothèse raisonnable...

On pose  $u = \sqrt{x}$   $x \mapsto \sqrt{x}$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $[1, 9]$ .  $x = u^2$ , "dx = 2u du"

$$\int_1^9 \frac{\sqrt{x}}{1+\sqrt{x}} dx = \int_{\sqrt{1}}^{\sqrt{9}} \frac{u \cdot 2u du}{1+u} = 2 \int_1^3 \frac{u^2}{1+u} du = 2 \int_1^3 \frac{(u+1)(u-1) + 1}{1+u} du$$

$$= 2 \int_1^3 \left[ (u-1) + \frac{1}{1+u} \right] du = \left[ (u-1)^2 + 2 \ln(1+u) \right]_1^3 = 4 + 2 \ln 4 - 2 \ln 2 = 4 + \ln 4$$

Autre astuce facilitant la décomposition (qui devient gratuite)

poser  $u = 1 + \sqrt{x}$   
(ou  $t = 1 + u$  après  $\int_1^3 \frac{2u^2 du}{1+u}$  ...)

le brouillon est très utile pour ne pas faire 10 lignes de calculs avant d'arriver à ça...

On note  $E$  l'ensemble suivant (appelé « ensemble des fonctions  $C^\infty$  à croissance au plus polynômiale ») :

$$E = \{f \in C^\infty(\mathbb{R}), \exists C > 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in \mathbb{R}, (|x| \geq 1 \Rightarrow |f(x)| \leq C|x|^\alpha)\}.$$

Montrer que  $E$  est un espace vectoriel contenant l'ensemble des fonctions polynômiales sur  $\mathbb{R}$ .

Montrons que  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ .

•  $0 \in E$  ( $C=1$  et  $\alpha=1$  conviennent dans la définition).

• Si  $f \in E$  (avec  $C_1$  et  $\alpha_1$  dans la définition) et  $g \in E$  (avec  $C_2$  et  $\alpha_2$ ), et  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ , pour  $|x| \geq 1$ , on a  $|\lambda f(x) + \mu g(x)| \leq |\lambda|C_1|x|^{\alpha_1} + |\mu|C_2|x|^{\alpha_2}$

$$\leq (|\lambda|C_1 + |\mu|C_2)|x|^\alpha \text{ avec } \alpha = \max(\alpha_1, \alpha_2) > 0$$

(en effet  $|x| \geq 1$  donc  $|x|^\alpha \geq |x|^{\alpha_1}$  et  $|x|^\alpha \geq |x|^{\alpha_2}$ ).

Donc  $\lambda f + \mu g \in E$

(avec  $C = |\lambda|C_1 + |\mu|C_2$  dans la définition).

Enfin, pour  $n \in \mathbb{N}$ ,  $x \mapsto x^n$  est dans  $E$  (avec  $C=1$ ,  $\alpha=n$  dans la définition).

$E$  étant un espace vectoriel, par combinaisons linéaires il contient toutes les fonctions polynômiales.

personne, ni même le correcteur, n'a remarqué que certains cas donnaient  $C=0$  ou  $\alpha=0$ , mais

Calculer  $\sum_{k=0}^{n-1} \cos(kx)$  pour  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $x \in \mathbb{R}$  (on traitera à part les cas où  $e^{ix} = 1$ ).

ce n'est pas grave : si  $C=0$  marche alors  $C=1$  aussi ! ou  $\alpha=0$   $\alpha=1$

$\sum_{k=0}^{n-1} \cos(kx) = \operatorname{Re}\left(\sum_{k=0}^{n-1} e^{ikx}\right)$ . Si  $e^{ix} = 1$ ,  $e^{ikx} = 1$  et  $\sum_{k=0}^{n-1} \cos(kx) = n$ .

Si  $e^{ix} \neq 1$   $\sum_{k=0}^{n-1} e^{ikx} = \frac{1 - (e^{ix})^n}{1 - e^{ix}} = \frac{e^{ix \frac{n}{2}} e^{-inx \frac{n}{2}} - e^{inx \frac{n}{2}} e^{-ix \frac{n}{2}}}{e^{ix \frac{n}{2}} e^{-ix \frac{n}{2}} - e^{ix \frac{n}{2}} e^{-ix \frac{n}{2}}} = e^{i\left(\frac{n-1}{2}\right)x} \frac{\sin\left(\frac{nx}{2}\right)}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)}$

Donc  $\sum_{k=0}^{n-1} \cos(kx) = \cos\left(\frac{n-1}{2}x\right) \frac{\sin\left(\frac{nx}{2}\right)}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)}$  ou  $\operatorname{Re}\left(\frac{z_1 - 1}{z_2 - 1}\right) = \frac{\operatorname{Re}(z_1 \bar{z}_2)}{|z_2|^2} = e^{i\frac{n-1}{2}x} \frac{\sin\left(\frac{nx}{2}\right)}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)}$

Remarque  $\sim \frac{1}{x}$  ! utile pour vérifier les calculs.

Ce qui donnait  $\frac{1 - \cos nx + \cos(n-1)x}{2 - 2\cos x}$

Soient  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  et  $w = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Calculer le polynôme caractéristique de  $A$  et déterminer ses sous-espaces propres. Calculer  $Aw - 2w$  et en déduire que  $A$  est semblable à  $B$ .

$\chi_A(\lambda) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & 2 \\ 0 & 0 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 \\ -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)^2(1-\lambda)$ . Notons  $E_1 = \operatorname{Ker}(A - 1 \cdot I_3)$   
 $E_2 = \operatorname{Ker}(A - 2 \cdot I_3)$

$A - I_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . On voit que  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \operatorname{Ker}(A - I_3) = U$ .  
 $A - 2I_3 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  est de rang 2 (idem),  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in E_2$  donc  $E_2 = \operatorname{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \operatorname{Vect}(v)$   
ses sous-espaces propres.  $A - I_3$  étant de rang  $\geq 2$  (2 colonnes indep.) on a  $\dim E_1 = 1$ . Donc  $E_1 = \operatorname{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$   
 $E_2 = \operatorname{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \operatorname{Vect}(v)$

$Aw - 2w = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = v$

On a donc  $Av = 2v$   
 $Aw = 2w + v$ . La matrice de  $x \mapsto Ax$  dans la base  $(u, v, w)$  est donc  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  c'est à dire  $B$ .  
Donc  $A$  semblable à  $B$ .

OK c'est un peu serré. Mais ça rentre ! Utiliser le brouillon, ou au pire des cases de questions non répondues...

# Problème : plus grande racine d'un polynôme et suite récurrente.

On se donne  $r > 2$  et on s'intéresse au polynôme  $P = X^3 - rX^2 + 1$ .

Q1. Montrer que  $P$  a trois racines réelles distinctes (notées  $a < b < \lambda$ ), et que l'on a  $-1 < a < 0 < b < 1$ , puis que  $r - 1 < \lambda < r$ . Montrer enfin que l'on a  $|a| < |b| < 1$ . *Ne pas se lancer tout de suite dans le tableau de variation! le faire au brouillon...*

$P(-1) = -r < 0$ .  $P(0) = 1 > 0$ .  $P(1) = 2 - r < 0$ .  $P(r) = 1 > 0$ .  $P$  étant continu sur  $\mathbb{R}$ , par le théorème des valeurs intermédiaires, il admet trois racines  $a, b, \lambda$  respectivement dans  $] -1, 0[$ ,  $] 0, 1[$  et  $] 1, r[$ . On a donc  $-1 < a < 0 < b < 1 < \lambda < r$ .

$P$  étant de degré 3, on a donc  $P = (X-a)(X-b)(X-\lambda)$ . Donc  $a+b+\lambda = r$  (coeff de  $X^2$ ).

Donc  $0 < r - \lambda = a + b < 0 + 1 = 1$

Ceci donne  $r - 1 < \lambda$  et  $|a| = -a < b = |b| (< 1)$ .

On pouvait aussi calculer  $P(r-1) = r(2-r) < 0$  et  $P(-a)$  ou  $P(-b)$ . (pour  $b \in ] -a, 1[$  ou  $a \in ] -b, 0[$ )

Q2. On veut étudier le comportement asymptotique de  $\lambda$  (vue comme une fonction de  $r$ , on notera  $\lambda(r)$  pour insister sur cette dépendance) lorsque  $r \rightarrow +\infty$ . En exprimant  $\lambda(r)$  en fonction de  $r$  et  $\lambda(r)^2$ , montrer que  $\lambda(r) = r + O(\frac{1}{r^2})$  lorsque  $r \rightarrow +\infty$ , puis que  $\lambda(r) = r - \frac{1}{r^2} + O(\frac{1}{r^5})$  lorsque  $r \rightarrow +\infty$ . Déterminer un développement de  $\lambda(r)$  avec un reste d'ordre  $O(\frac{1}{r^8})$  lorsque  $r \rightarrow +\infty$ .

On a  $(\lambda(r) - r) \lambda(r)^2 + 1 = 0$  Donc  $\lambda(r) - r = -\frac{1}{\lambda(r)^2}$

Comme  $\lambda(r) \in ] r-1, r[$ ,  $\lambda(r) \sim r$   $r \rightarrow \infty$ . En particulier  $\frac{1}{\lambda(r)^2} = O(\frac{1}{r^2})$ .

Donc  $\lambda(r) = r + O(\frac{1}{r^2})$ . Puis  $\frac{1}{\lambda(r)^2} = \frac{1}{r^2} \left( \frac{1}{1 + O(\frac{1}{r^3})} \right)^2 = \frac{1}{r^2} \left( 1 + O(\frac{1}{r^3}) \right)$

Donc  $\lambda(r) = r - \frac{1}{\lambda(r)^2} = r - \frac{1}{r^2} + O(\frac{1}{r^5})$

Donc  $\frac{1}{\lambda(r)^2} = \frac{1}{r^2} \left( 1 - \frac{1}{r^3} + O(\frac{1}{r^6}) \right)^{-2} = \frac{1}{r^2} \left( 1 + \frac{2}{r^3} + O(\frac{1}{r^6}) \right) = \frac{1}{r^2} + \frac{2}{r^5} + O(\frac{1}{r^8})$

Donc  $\lambda(r) = r - \frac{1}{r^2} - \frac{2}{r^5} + O(\frac{1}{r^8})$

Q3. On cherche à résoudre le système  $\begin{cases} x + y + z = 1, \\ ax + by + \lambda z = 1, \\ a^2x + b^2y + \lambda^2z = 1. \end{cases}$  Pour  $t \in \mathbb{R}$ , on pose  $V(t) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & t \\ a^2 & b^2 & t^2 \end{pmatrix}$  *he pas hésiter à dessiner sur le sujet! ça comprend mieux argument...*

Montrer que  $t \mapsto V(t)$  est un polynôme, calculer son coefficient dominant et déterminer sans calcul deux racines évidentes. En déduire la valeur de  $V(\lambda)$ , et montrer que  $V(\lambda) \neq 0$ . *C'est écrit, il doit bien y avoir un mieux argument...*

En déduire que le système à résoudre admet une unique solution, notée  $(x, y, z)$  dans la suite.

Dernière colonne:  $V(t) = t^2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ a & b \end{vmatrix} + (t-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ a^2 & b^2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a & b \\ a^2 & b^2 \end{vmatrix}$  polynôme de degré 2: coeff dominant  $\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ a & b \end{vmatrix} = b - a \neq 0$ .

Si  $t = a$  ou  $t = b$ : deux colonnes identiques donc  $V(a) = V(b) = 0$ .

Donc  $V(t) = (b-a)(t-a)(t-b)$ . Comme  $\lambda > b > a$ ,  $\lambda$  n'est pas racine de  $V$ .

$V(\lambda) = (b-a)(\lambda-a)(\lambda-b) > 0$ . La matrice du système linéaire a un déterminant non nul, elle est inversible et le système a donc une unique solution.

oui, on peut raturer ou corriger, il suffit de rester propre.

Q4. On note  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$  la suite définie par récurrence par  $\begin{cases} u_0 = u_1 = u_2 = 1 \\ \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+3} = r u_{n+2} - u_n \end{cases}$   
 Montrer par une récurrence triple que pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , on a  $u_n = x a^n + y b^n + z \lambda^n$ . \*

$$\begin{aligned} U_0 &= 1 = x + y + z \\ U_1 &= 1 = ax + by + \lambda z \\ U_2 &= 1 = a^2x + b^2y + \lambda^2 z \end{aligned} \quad \text{par Q3.}$$

$$U_{n+3} = x a^n (ra^2 - 1) + y b^n (rb^2 - 1) + z \lambda^n (r\lambda^2 - 1)$$

$\begin{matrix} = a^3 & = b^3 & = \lambda^3 \end{matrix}$   
 car  $P(a) = P(b) = P(\lambda) = 0$ .

Supposons donc \* aux rangs  $n, n+1$  et  $n+2$ .

$$\begin{aligned} U_{n+3} &= r U_{n+2} - U_n \\ &= r (a^{n+2}x + b^{n+2}y + \lambda^{n+2}z) - a^n x - b^n y - \lambda^n z \end{aligned}$$

Donc  $U_{n+3} = x a^{n+3} + y b^{n+3} + z \lambda^{n+3}$ .

Par récurrence triple, \* est donc vraie pour tout entier naturel  $n$ .

quelle astuce!  
 les deux colonnes sont bien lisibles!

Q5. Montrer par une récurrence simple que pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , on a  $1 \leq u_n \leq u_{n+1} \leq u_{n+2}$ .  
 En déduire, d'après le comportement de  $u_n$  lorsque  $n \rightarrow \infty$ , que  $z \neq 0$ , puis que  $\frac{u_{n+1}}{u_n} \rightarrow \lambda$ .

On a  $1 \leq \frac{1}{u_0} \leq \frac{1}{u_1} \leq \frac{1}{u_2}$ . Supposons  $1 \leq u_n \leq u_{n+1} \leq u_{n+2}$ . On a  $1 \leq u_{n+1} \leq u_{n+2}$ ,

il reste à montrer  $u_{n+3} \geq u_{n+2}$ .  $u_{n+3} - u_{n+2} = r u_{n+2} - u_n - u_{n+2} = (r-1)u_{n+2} - u_n$   
 Donc on a bien  $u_{n+3} \geq u_{n+2}$ .  $\geq u_{n+2} - u_n \geq 0$  par hyp. thèse (car  $r-1 \geq 1, u_{n+2} \geq 0$ )

Par récurrence, on obtient donc que  $u_n$  est croissante.  
 Si  $z = 0$ , alors  $u_n = x a^n + y b^n \rightarrow 0$  (car  $|a| < 1$  et  $|b| < 1$ ). Or  $u_n \geq 1$ .

Donc  $z \neq 0$ . Par comparaison, comme  $\lambda > 1$  et  $|a| < 1, |b| < 1$ ,  $u_n \sim z \lambda^n$  quand  $n \rightarrow \infty$ .

Donc  $\frac{u_{n+1}}{u_n} \sim \frac{z \lambda^{n+1}}{z \lambda^n} = \lambda$ . Donc  $\boxed{\frac{u_{n+1}}{u_n} \rightarrow \lambda}$ .

Q6. Montrer qu'il existe une constante  $C > 0$  telle que  $\forall n \in \mathbb{N}, \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} - \lambda \right| \leq \frac{C}{\lambda^n}$ .

$$\left| \frac{u_{n+1}}{u_n} - \lambda \right| = \left| \frac{x a^n (a-\lambda) + y b^n (b-\lambda) + z \lambda^n (\lambda - \lambda)}{x a^n + y b^n + z \lambda^n} \right| \underset{n \rightarrow \infty}{\sim} \frac{|x a^n (a-\lambda) + y b^n (b-\lambda)|}{|z| \lambda^n}$$

Donc  $\lambda^n \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} - \lambda \right| \underset{n \rightarrow \infty}{\sim} \frac{|x a^n (a-\lambda) + y b^n (b-\lambda)|}{|z|}$ , qui est bornée, donc  $\left( \lambda^n \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} - \lambda \right| \right)$  (car  $|a| < 1, |b| < 1$ ) aussi.

Donc il existe  $C > 0$  tq  $\forall n, \lambda^n \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} - \lambda \right| \leq C$ .

Bonus : Dans quel cas peut-on dire qu'une telle méthode pour approximer  $\lambda$  est plus efficace que la méthode de dichotomie? Quelle autre méthode pourrait être utilisée, avec quels avantages et inconvénients?

Dichotomie: l'erreur est divisée par 2 à chaque étape. Erreur d'ordre  $\frac{1}{2^n}$ .

Ici l'erreur est d'ordre  $\leq \frac{C}{\lambda^n}$ . Donc dès que  $\lambda > 2$  la suite

$\frac{u_{n+1}}{u_n}$  converge vers  $\lambda$  plus rapidement.

Méthode de Newton. Ordre de convergence quadratique ( $\lambda^2$  avec  $\lambda < 1$ ), donc bien plus rapide lorsqu'elle converge. Inconvénient: convergence dépendant du pt initial. Il se peut qu'elle diverge.

En fait dans notre cas (avec des arguments de convexité), elle fonctionne toujours partant de  $x_0 > \lambda$  (par exemple  $r$ ), mais c'est une autre histoire...