

LIMITES FLUIDES DE L'ÉQUATION DE BOLTZMANN

22 mars 2012

Diogo Arsénio, Claude Bardos, François Golse

L'ÉQUATION DE BOLTZMANN, MOLÉCULES MAXWELLIENNES :

$$\varepsilon \partial_t F_\varepsilon + v \cdot \nabla_x F_\varepsilon = \frac{1}{\varepsilon} \mathcal{B}(F_\varepsilon, F_\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon} \int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} (F'_\varepsilon F'_{\varepsilon,1} - F_\varepsilon F_{\varepsilon,1}) dv_1 d\sigma \quad (t, x, v) \in [0, \infty) \times \mathbb{T}^3 \times \mathbb{R}^3$$

Fluctuations : $F_\varepsilon = MG_\varepsilon = M(1 + \varepsilon g_\varepsilon)$ où $M(v) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{|v|^2}{2}}$.

$$\varepsilon \partial_t G_\varepsilon + v \cdot \nabla_x G_\varepsilon = \frac{1}{\varepsilon} \mathcal{Q}(G_\varepsilon, G_\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon} \int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} (G'_\varepsilon G'_{\varepsilon,1} - G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}) M_1 dv_1 d\sigma$$

$$\begin{aligned} \varepsilon \partial_t g_\varepsilon + v \cdot \nabla_x g_\varepsilon &= -\frac{1}{\varepsilon} \mathcal{L}(g_\varepsilon) + \mathcal{Q}(g_\varepsilon, g_\varepsilon) \\ &= -\frac{1}{\varepsilon} \int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} (g_\varepsilon + g_{\varepsilon,1} - g'_\varepsilon - g'_{\varepsilon,1}) M_1 dv_1 d\sigma + \int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} (g'_\varepsilon g'_{\varepsilon,1} - g_\varepsilon g_{\varepsilon,1}) M_1 dv_1 d\sigma \end{aligned}$$

NOTATION :

$$\langle \phi \rangle = \int_{\mathbb{R}^3} \phi(v) M(v) dv \quad \langle \psi \rangle = \int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} \psi(v, v_1, \sigma) M(v) M(v_1) dv dv_1 d\sigma$$

PROPRIÉTÉS DE \mathcal{L} ET \mathcal{Q} :

- (1) L'opérateur linéaire $\mathcal{L}(g)$ est borné sur $L^2(Mdv)$, auto-adjoint, défini positif, Fredholm d'indice zéro et possède un noyau caractérisé par les invariants de collisions

$$\text{Ker } \mathcal{L} = \text{span} \{1, v_1, v_2, v_3, |v|^2\}.$$

- (2) La projection orthogonale (dans $L^2(Mdv)$) est donnée par

$$\Pi g = \langle g \rangle + \langle vg \rangle \cdot v + \left\langle \left(\frac{|v|^2}{3} - 1 \right) g \right\rangle \left(\frac{|v|^2}{2} - \frac{3}{2} \right).$$

- (3) L'opérateur \mathcal{L} vérifie l'estimation de coercivité

$$\|g - \Pi g\|_{L^2(Mdv)}^2 \leq C \langle g \mathcal{L} g \rangle.$$

- (4) L'opérateur bilinéaire $\mathcal{Q}(g, h)$ est borné sur $L^2(Mdv)$. C'est-à-dire,

$$\|\mathcal{Q}(g, h)\|_{L^2(Mdv)} \leq C \|g\|_{L^2(Mdv)} \|h\|_{L^2(Mdv)}.$$

- (5) Pour tout invariant de collisions $g \in \text{Ker } \mathcal{L}$, on a que

$$\mathcal{Q}(g, g) = \frac{1}{2} \mathcal{L}(g^2).$$

L'INÉGALITÉ D'ENTROPIE :

$$\frac{1}{\varepsilon^2} H(F_\varepsilon | M)(t) + \frac{1}{\varepsilon^4} \int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} \mathcal{E}(F_\varepsilon)(s, x) dx ds \leq \frac{1}{\varepsilon^2} H(F_\varepsilon^{\text{in}} | M)$$

L'entropie relative :

$$H(F_\varepsilon | M) = H(F_\varepsilon) = \int_{\mathbb{T}^3} \langle h(\varepsilon g_\varepsilon) \rangle dx$$

où $h(z) = (1+z) \log(1+z) - z \geq 0, \forall z \geq -1$.

La dissipation d'entropie :

$$\mathcal{E}(F_\varepsilon) = \frac{1}{4} \left\langle \left\langle (G'_\varepsilon G'_{\varepsilon,1} - G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}) \log \left(\frac{G'_\varepsilon G'_{\varepsilon,1}}{G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}} \right) \right\rangle \right\rangle \geq \left\langle \left\langle \left(\sqrt{G'_\varepsilon G'_{\varepsilon,1}} - \sqrt{G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}} \right)^2 \right\rangle \right\rangle$$

car $(\sqrt{X} - \sqrt{Y})^2 \leq \frac{1}{4}(X - Y) \log\left(\frac{X}{Y}\right), \forall X, Y > 0.$

PROPRIÉTÉS DE $h(z) = (1 + z) \log(1 + z) - z$:

- (1) $h(z)$ est une fonction convexe positive définie sur le domaine $z > -1$, étendue par continuité $h(-1) = 1$ et satisfait la propriété de réflexion $h(|z|) \leq h(z)$.
- (2) Elle satisfait, par rapport à $z = 0$, le développement limité $h(z) = \frac{1}{2}z^2 + o(z^2)$.
- (3) On a l'inégalité élémentaire $(\sqrt{1+z} - 1)^2 \leq h(z)$.
- (4) Sa transformée de Legendre est définie, pour tout $y \in \mathbb{R}$, par $h^*(y) = \sup_{z > -1} (yz - h(z)) = e^y - y - 1$ et satisfait l'homogénéité superquadratique $h^*(\lambda y) \leq \lambda^2 h^*(y)$, pour tout $y \geq 0$ et $0 \leq \lambda \leq 1$.
- (5) On a donc l'inégalité de Young, pour tous $y \geq 0$ et $z \geq -1$,

$$\boxed{y|z| \leq h(z) + h^*(y).}$$

EXISTENCE DE SOLUTIONS RENORMALISÉES (DiPERNA-LIONS) :

($\varepsilon > 0$ fixé) Pour toute donnée initiale $F_\varepsilon^{\text{in}} \geq 0$, telle que $H(F_\varepsilon^{\text{in}}) < \infty$, il existe une solution renormalisée $F_\varepsilon \in C([0, \infty); L^1_{\text{loc}}(\mathbb{T}^3 \times \mathbb{R}^3))$ de l'équation de Boltzmann. C'est-à-dire, F_ε vérifie l'équation renormalisée :

$$\begin{aligned} \varepsilon \partial_t \Gamma(G_\varepsilon) + v \cdot \nabla_x \Gamma(G_\varepsilon) \\ = \frac{1}{\varepsilon} \Gamma'(G_\varepsilon) \mathcal{Q}(G_\varepsilon, G_\varepsilon) &= \frac{1}{\varepsilon} \Gamma'(G_\varepsilon) \int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} (G'_\varepsilon G'_{\varepsilon,1} - G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}) M_1 dv_1 d\sigma \\ &= \frac{1}{\varepsilon} \Gamma'(G_\varepsilon) \int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} \left(\sqrt{G'_\varepsilon G'_{\varepsilon,1}} - \sqrt{G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}} \right)^2 M_1 + 2\sqrt{G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}} \left(\sqrt{G'_\varepsilon G'_{\varepsilon,1}} - \sqrt{G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}} \right) M_1 dv_1 d\sigma \end{aligned}$$

pour toute renormalisation $\Gamma(z) \in C^1(\mathbb{R}^+)$ telle que $|\Gamma'(z)| \leq \frac{C}{\sqrt{1+z}}$.

De plus, F_ε satisfait l'inégalité d'entropie ainsi que l'équation de conservation de la masse $\varepsilon \partial_t \int_{\mathbb{T}^3} F_\varepsilon dv + \nabla_x \cdot \int_{\mathbb{T}^3} v F_\varepsilon dv = 0$.

EXISTENCE DE SOLUTIONS DE LERAY DU SYSTÈME DE NAVIER-STOKES-FOURIER INCOMPRESSIBLE :

Pour toute donnée initiale $(u^{\text{in}}, \theta^{\text{in}}) \in L^2(\mathbb{T}^3; \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R})$ telle que $\text{div}_x u^{\text{in}} = 0$, il existe une solution faible au sens de Leray $(u, \theta) \in C([0, \infty); w-L^2(\mathbb{T}^3; \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R})) \cap L^2([0, \infty); \dot{H}^1(\mathbb{T}^3; \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}))$ du système de Navier-Stokes-Fourier incompressible :

$$\begin{aligned} \partial_t u + \text{div}_x(u \otimes u) - \nu \Delta_x u &= -\nabla_x p, \quad \text{div}_x u = 0, \\ \partial_t \theta + \text{div}_x(u \theta) - \kappa \Delta_x \theta &= 0, \quad \nu, \kappa > 0, \end{aligned}$$

vérifiant l'inégalité d'énergie

$$\int_{\mathbb{T}^3} \frac{1}{2} |u(t)|^2 + \frac{5}{4} |\theta(t)|^2 dx + \int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} \nu |\nabla_x u(s)|^2 + \frac{5}{2} \kappa |\nabla_x \theta(s)|^2 dx ds \leq \int_{\mathbb{T}^3} \frac{1}{2} |u^{\text{in}}|^2 + \frac{5}{4} |\theta^{\text{in}}|^2 dx$$

LIMITE HYDRODYNAMIQUE, THÉORÈME PRINCIPAL :

Théorème. Pour tout $\varepsilon > 0$, soit une donnée initiale $F_\varepsilon^{\text{in}} \geq 0$ telle que

$$\sup_{\varepsilon > 0} \frac{1}{\varepsilon^2} H(F_\varepsilon^{\text{in}}) < \infty$$

et soit $F_\varepsilon \in C([0, \infty); L^1_{\text{loc}}(\mathbb{T}^3 \times \mathbb{R}^3))$ une solution renormalisée correspondante.

Alors, la famille de fluctuations g_ε est relativement compacte dans $w-L^1_{\text{loc}}(dt; w-L^1(dxMdv))$ et tout point limite $g_\varepsilon \rightarrow g$ est une maxwellienne infinitésimale

$$g(t, x, v) = v \cdot u(t, x) + \left(\frac{|v|^2}{2} - \frac{5}{2}\right) \theta(t, x)$$

où $(u, \theta) \in C([0, \infty); w-L^2(\mathbb{T}^3; \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R})) \cap L^2([0, \infty); \dot{H}^1(\mathbb{T}^3; \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}))$ est une solution de Leray du système de Navier-Stokes-Fourier incompressible avec donnée initiale

$$\begin{aligned} u^{\text{in}} &= w\text{-}\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} P \langle v g_\varepsilon^{\text{in}} \rangle, \\ \theta^{\text{in}} &= w\text{-}\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left\langle \left(\frac{|v|^2}{5} - 1\right) g_\varepsilon^{\text{in}} \right\rangle, \end{aligned}$$

où P dénote le projecteur de Leray sur les champs à divergence nulle.

CONSÉQUENCES DU CONTRÔLE DE L'ENTROPIE RELATIVE :

- (1) La famille de fluctuations g_ε est uniformément bornée dans $L^\infty(dt; L^1(dx(1+|v|^2)Mdv))$.
- (2) La famille de fluctuations g_ε est relativement compacte dans $w-L^1_{\text{loc}}(dt; w-L^1(dx(1+|v|^2)Mdv))$.
- (3) Tout point limite g de g_ε dans $w-L^1_{\text{loc}}(dt; w-L^1(dx(1+|v|^2)Mdv))$ appartient à $L^\infty(dt; L^2(dxMdv))$ et satisfait

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^3} \langle g(t)^2 \rangle dx &\leq \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\varepsilon^2} H(F_\varepsilon) \\ &\leq \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\varepsilon^2} H(F_\varepsilon^{\text{in}}) = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^3} \langle g^{\text{in}2} \rangle dx. \end{aligned}$$

- (4) Soit $\phi_\varepsilon = \frac{\sqrt{G_\varepsilon} - 1}{\varepsilon}$, autrement dit $\sqrt{F_\varepsilon} = \sqrt{M}(1 + \varepsilon\phi_\varepsilon)$, ou encore $g_\varepsilon = 2\phi_\varepsilon + \varepsilon\phi_\varepsilon^2$, alors la famille de fluctuations ϕ_ε est uniformément bornée dans $L^\infty(dt; L^2(dxMdv))$ et $\phi_\varepsilon \rightarrow \frac{1}{2}g$.

CONSÉQUENCES DU CONTRÔLE DE LA DISSIPATION D'ENTROPIE :

- (1) On a la borne uniforme

$$\sup_{\varepsilon > 0} \int_0^\infty \int_{\mathbb{T}^3} \left\langle \left\langle \frac{(\sqrt{G'_\varepsilon G_{\varepsilon,1}} - \sqrt{G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}})^2}{\varepsilon^4} \right\rangle \right\rangle dx ds < \infty.$$

- (2) A extraction près, on a la convergence faible

$$\frac{\sqrt{G'_\varepsilon G_{\varepsilon,1}} - \sqrt{G_\varepsilon G_{\varepsilon,1}}}{\varepsilon^2} \rightharpoonup \tilde{q} \in L^2(dtdxMM_1dvdv_1d\sigma).$$

En particulier, \tilde{q} satisfait les symmetries de collisions et

$$\begin{aligned} \int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} \langle \tilde{q}^2 \rangle dx ds &\leq \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\varepsilon^4} \int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} \mathcal{E}(F_\varepsilon)(s, x) dx ds \\ &\leq \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\varepsilon^2} H(F_\varepsilon^{\text{in}}) = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^3} \langle g^{\text{in}2} \rangle dx. \end{aligned}$$

- (3) Si g est un point limite des fluctuations g_ε , alors g est une maxwellienne infinitésimale

$$g(t, x, v) = \rho(t, x) + v \cdot u(t, x) + \left(\frac{|v|^2}{2} - \frac{3}{2}\right) \theta(t, x)$$

où $(\rho, u, \theta) \in L^\infty(dt; L^2(dx; \mathbb{R} \times \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}))$.

CONSÉQUENCES DU CONTRÔLE DE L'ÉQUATION CINÉTIQUE :

- (1) Pour tout $\zeta(v) \in L^2(Mdv)$ et tout $t > 0$, on a l'estimation de compacité

$$\lim_{y \rightarrow 0} \sup_{\varepsilon > 0} \int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} |\langle \zeta \phi_\varepsilon \rangle(t, x+y) - \langle \zeta \phi_\varepsilon \rangle(t, x)| dx dt = 0.$$

(2) Si g et \tilde{q} sont des points limites des fluctuations et des intégrands de collisions, respectivement, alors, on a que

$$\int_{\mathbb{R}^3 \times \mathbb{S}^2} \tilde{q} M_1 dv_1 d\sigma = \frac{1}{2} v \cdot \nabla_x g = \frac{1}{2} (A : \nabla_x u + B \cdot \nabla_x \theta)$$

où

$$A = v \otimes v - \frac{|v|^2}{3} \text{Id} \quad B = \left(\frac{|v|^2}{2} - \frac{5}{2} \right) v.$$

(3) De plus, en écrivant $\hat{A} = \mathcal{L}^{-1}A$ et $\hat{B} = \mathcal{L}^{-1}B$, on a que

$$\nabla_x \cdot u = 0 \quad \nabla_x (\rho + \theta) = 0$$

$$\langle\langle \hat{A} \tilde{q} \rangle\rangle = \frac{1}{2} v \left(\nabla_x u + (\nabla_x u)^T \right) \quad \langle\langle \hat{B} \tilde{q} \rangle\rangle = \frac{5}{4} \kappa \nabla_x \theta$$

$$\int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} \nu |\nabla_x u(s)|^2 + \frac{5}{2} \kappa |\nabla_x \theta(s)|^2 dx ds \leq \int_0^t \int_{\mathbb{T}^3} \langle\langle \tilde{q}^2 \rangle\rangle dx ds$$

où

$$\nu = \frac{1}{10} \langle \hat{A} : A \rangle \quad \kappa = \frac{2}{15} \langle \hat{B} \cdot B \rangle.$$